

УДК 621.396

*М. А. ИВАНОВ*, канд. техн. наук, *И. А. ЯКОВЛЕВ*, канд. физ.-мат. наук

**КОГЕРЕНТНОЕ ВОССТАНОВЛЕНИЕ НЕСУЩИХ В ПРИЕМНИКАХ  
ДИСКРЕТНЫХ СИГНАЛОВ С ФАЗОВО-ЧАСТОТНОЙ МОДУЛЯЦИЕЙ**

---

Оптимальная демодуляция дискретных сигналов в гауссовских каналах сопровождается формированием опорных колебаний для взаимно-корреляционных приемников [1—4]. Учитывая перспективность применения полосно-эффективных сигналов с комбинированной фазово-частотной модуляцией (ФЧМ) [3]

целесообразно получить принципиальное и практическое решение задачи восстановления подавленных несущих при когерентной обработке информационных ФЧМ колебаний.

Известно, что корректный синтез алгоритма и реализующего его устройства восстановления несущих сопряжен с решением задачи оптимальной оценки начальной фазы  $\varphi$  ФЧМ сигнала  $x(t)$ , принимаемого на фоне аддитивной гауссовской помехи  $n(t)$  [2; 4]. Считая, что в момент времени  $t_s$  реализуется  $i$ -я мгновенная частота  $\omega_i$  и  $j$ -е значение информационной начальной фазы  $\theta_j$  ФЧМ сигнала, записываем выражение для обрабатываемой аддитивной смеси  $y(t)$  входных воздействий:

$$y(t_s) = y_s = x(t_s) + n(t_s) = x_{ij} + n_s = \sqrt{2U} \cos(\omega_i t_s + \theta_j + \varphi) + n_s \quad (1)$$

где  $\sqrt{2U}$  — амплитуда ФЧМ сигнала  $x(t)$ , причем  $U = \text{const}(t)$ ,  $\omega_i = \omega_1 + (i-1)\Delta\omega$ ,  $i \in [1, k]$ ;  $\theta_j = (2j-1)\pi/l$ ,  $j \in [1, l]$ ;  $\omega_1$  — наименьшее информационное, т. е. разрешенное значение мгновенной частоты ФЧМ сигнала  $x(t)$ ;  $\Delta\omega = \omega_{m+1} - \omega_m$ ,  $\forall m \in [1, (k-1)]$ ;  $k, l$  — числовые характеристики используемого модуляционного формата передаваемого дискретного ФЧМ сигнала  $x(t)$ , означающие количество информационных (разрешенных) значений соответственно мгновенной частоты и начальной фазы данного сигнала. Предположим, что шум  $n(t)$  является белым с нулевым средним и односторонней спектральной плотностью  $N$ . Применяя традиционное для современной теории цифровой связи правило максимального правдоподобия и используя методику [1; 2], получим исходное соотношение для нахождения оптимальной оценки  $\hat{\varphi}$  начальной фазы  $\varphi$ ;

$$\hat{\Lambda} = \ln \frac{C}{kl} \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^l \exp \left[ a_i(\hat{\varphi}) \cos \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) + b_i(\hat{\varphi}) \sin \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) \right]. \quad (2)$$

Здесь  $\hat{\Lambda}$  — функция правдоподобия,  $\hat{\Lambda} = p[y(t) | \hat{\varphi}]$ ;  $C$  — константа, функционально не зависящая от значений оценки  $\hat{\varphi}$  начальной фазы  $\varphi$  ФЧМ сигнала  $x(t)$ ;

$$a_i(\hat{\varphi}) = \int_0^T y(t) \sqrt{2U} \cos(\omega_i t + \hat{\varphi}) dt; \quad (3)$$

$$b_i(\hat{\varphi}) = \int_0^T y(t) \sqrt{2U} \sin(\omega_i t + \hat{\varphi}) dt; \quad (4)$$

$T$  — длительность тактового интервала.

Искомая максимально правдоподобная оценка  $\hat{\varphi}$  начальной фазы  $\varphi$  ФЧМ сигнала  $x(t)$  находится решением следующего уравнения:

$$\frac{\partial \hat{\Lambda}}{\partial \hat{\varphi}} = \left\{ \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^l \left[ a_i(\hat{\varphi}) \sin \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) - b_i(\hat{\varphi}) \cos \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) \right] \times \right. \\ \left. \times \exp \left[ a_i(\hat{\varphi}) \cos \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) + b_i(\hat{\varphi}) \sin \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) \right] \right\} \times \\ \times \left\{ \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^l \exp \left[ a_i(\hat{\varphi}) \cos \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) + b_i(\hat{\varphi}) \sin \left( \frac{2j-1}{l} \pi \right) \right] \right\}^{-1} = 0. \quad (5)$$

С целью конкретизации и более подробного исследования общего результата (6) рассмотрим весьма важный в научном и практическом отношении пример ФЧМ сигнала с модуляционным форматом « $2f - 4\varphi$ » [3], т. е. для  $k=2$  и  $l=4$ . Выражение (2) перепишем таким образом:

$$\hat{\Lambda} = \ln \frac{C}{8} \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^4 \exp \frac{1}{2N} \left[ a_i(\hat{\varphi}) \cos \left( \frac{2j-1}{4} \pi \right) + b_i(\hat{\varphi}) \sin \left( \frac{2j-1}{4} \pi \right) \right]. \quad (6)$$

После проведения алгебраических преобразований получим

$$\hat{\Lambda} = \ln C \left\{ \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] + \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \right. \\ \left. \times \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \right\}. \quad (7)$$

Тогда формула (5) приобретает вид

$$\frac{\partial \hat{\Lambda}}{\partial \hat{\varphi}} = \frac{\sqrt{2}}{4N} \left\{ \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \frac{da_1(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} + \right. \\ \left. + \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \frac{db_1(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} + \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \right. \\ \left. \times \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \frac{da_2(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} + \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \right. \\ \left. \times \frac{db_2(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} \right\} \left\{ \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] + \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \right. \\ \left. \times \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \right\}^{-1} = 0. \quad (8)$$

Из формул (3), (4) следует, что

$$\frac{da_i(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} = -b_i(\hat{\varphi}), \quad \forall i; \quad (9)$$

$$\frac{db_i(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} = a_i(\hat{\varphi}), \quad \forall i. \quad (10)$$

С учетом (9), (10) уравнение (8) окончательно можно представить как

$$\begin{aligned} \frac{\partial \Lambda}{\partial \hat{\varphi}} = & \frac{\sqrt{2}}{4N} \left\{ a_1(\hat{\varphi}) \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4\varphi} \right] - \right. \\ & - b_1(\hat{\varphi}) \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] + a_2(\hat{\varphi}) \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \\ & \times \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] - b_2(\hat{\varphi}) \operatorname{sh} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \left. \right\} \times \\ & \times \left\{ \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_1(\hat{\varphi})}{4N} \right] + \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} a_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \times \right. \\ & \left. \times \operatorname{ch} \left[ \frac{\sqrt{2} b_2(\hat{\varphi})}{4N} \right] \right\}^{-1} = 0. \quad (11) \end{aligned}$$

Формулы (8), (11) описывают оптимальное решение задачи когерентного восстановления несущих в приемнике дискретных ФЧМ сигналов с модуляционным форматом « $2j-4\varphi$ ».

Предположим, что передача осуществляется только на одной информационной частоте ФЧМ сигнала « $2j-4\varphi$ » или, в более общем случае, « $kj-4\varphi$ ». При этом данный сигнал вырождается в обычное четырехпозиционное ФМ колебание с несущей (центральной) частотой, совпадающей с указанной ранее «рабочей» информационной частотой исходного ФЧМ сигнала. Тогда выражение (8) трансформируется в известное соотношение [2]:

$$\frac{\partial \Lambda}{\partial \hat{\varphi}} = \operatorname{th} \left[ \frac{\sqrt{2}}{4N} a_i(\hat{\varphi}) \right] \frac{da_i(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} + \operatorname{th} \left[ \frac{\sqrt{2}}{4N} b_i(\hat{\varphi}) \right] \frac{db_i(\hat{\varphi})}{d\hat{\varphi}} = 0, \quad (12)$$

где коэффициент  $i$  может принять любое (но только одно!) значение из множества  $i \in [1, k]$  — в зависимости от номера используемой для передачи разрешенной частоты ФЧМ сигнала.

Отмеченное совпадение известных результатов [1; 2] с частными случаями полученных аналитических соотношений свидетельствует об общности последних и является дополнительным косвенным подтверждением их корректности.

В соответствии с доказанным утверждением [4], предельно достижимые (минимально возможные) значения дисперсии ошибки когерентного восстановления несущих не зависят от вида и параметров угловой модуляции информационных колебаний. Откуда следует потенциальная точность восстановления несущих при ФЧМ, ФМ и ЧМн в принципиальном отношении одинакова. В то же время сравнительный анализ соотношений (8) и (12) показывает, что аппаратная реализация оптимальной схемы когерентного восстановления несущих для приемника ФЧМ сигналов сложнее, чем при использовании монопараметрических методов угловой модуляции (ФМ [2] или ЧМн [1]). Это обуславливает практическую целесообразность поиска и применения подоптимальных решений задачи восстановления несущих ФЧМ колебаний. Наиболее предпочтителен вариант искусственного сведения ФЧМ к ФМ с использованием известных методов и реализующих их схем восстановления несущих когерентных сигналов с монопараметрическими методами угловой модуляции. В последнем случае по результатам некогерентного детектирования принимаемых информационных колебаний в частотном подканале ФЧМ демодулятора осуществляется устранение априорной неопределенности о текущем значении мгновенной частоты информационных сигналов. Они обрабатываются в фазовом подканале данного демодулятора с задержкой на один такт относительно его частотного подканала, что обеспечивает постоянство мгновенной частоты колебаний на входе устройства восстановления несущих для когерентного фазового подканала ФЧМ приемника, и позволяет реализовать указанные устройства на основе известных [2] и достаточно хорошо отработанных схем восстановления несущих ФМ сигналов.

**Список литературы:** 1. Стифлер Дж. М. Теория синхронной связи/Пер. с англ.; Под. ред. Э. М. Габидулина. М., 1975. 488 с. 2. Банкет В. Л., Мельчик А. М. Системы восстановления несущей при когерентном приеме дискретных сигналов//Зарубеж. радиоэлектрон. 1983. № 12. С. 28—49. 3. Ивачов М. А., Макаренко Б. И., Яковлев И. А. Фазово-частотная модуляция дискретных сигналов//Радиотехника. 1985. № 11. С. 62—65. 4. Тихонов В. И. Оптимальный прием сигналов. М., 1983. 320 с.

*Поступила в редколлегию 20.09.86*