



## ТЕОРИЯ ЦВЕТОВОГО ЗРЕНИЯ. VII<sup>1</sup>

БОНДАРЕНКО М.Ф.,  
ШАБАНОВ-КУШНАРЕНКО С.Ю.

Рассматривается аксиоматическая теория цветового зрения человека. В рамках этой теории описываются механизмы иррадиации, инерции и адаптации цветового зрения для общего случая, когда световое излучение произвольно изменяется во времени и в пространстве, и для различных частных случаев (излучение изменяется только во времени, только в пространстве или постоянно во времени и пространстве).

### 7.1. Трехпараметрические семейства (параметр – пространственно-временная координата). (Продолжение раздела 6.3)

Пусть  $t$  – произвольное число,

$$\Omega_t = \{(\lambda, \tau, p, q) \mid \lambda \in [0, 1], \tau \in (-\infty, t], p, q \in (-\infty, \infty)\},$$

$K(\Omega_t)$  – пространство измеримых на  $\Omega_t$  функций, удовлетворяющих условию

$$\int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint e^{\tau} e^{-(p^2+q^2)} x^2(\lambda, \tau, p, q) d\lambda d\tau dp dq < \infty, \quad (7.1)$$

$K(\Omega_t)$  – положительный конус в этом пространстве. Рассмотрим семейство предикатов  $\Phi_{t,z}(t \in R^1, z \in R^2)$ , каждый из которых определен при соответствующем  $t$  на  $K(\Omega_t) \times K(\Omega_t)$  и удовлетворяет условиям 1-3. Установим условия, гарантирующие существование  $n$  линейно-независимых функций  $g_i \in L^2[0, 1]$  почти всюду неотрицательной функции  $Q(\tau, u, v)$  таких, что при всех  $t \in R^1$ ,  $z = (\xi, \eta) \in R^2$  и всех  $x, y \in K(\Omega_t)$  равенство

$$\Phi_{t,z}(x, y) = 1 \quad (7.2)$$

эквивалентно системе равенств

$$\alpha_i^{(t,z)}(x) = \alpha_i^{(t,z)}(y), \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (7.3)$$

где

$$\alpha_i^{(t,z)}(x) = \int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint g_i(\lambda) Q(t - \tau, \xi - p, \eta - q) \times x(\lambda, \tau, p, q) d\lambda d\tau dp dq. \quad (7.4)$$

Рассмотрим вначале частный случай, заключающийся в том, что рассматриваемые функции  $x(\lambda, \tau, u, v)$  зависят только от  $\lambda$ . Такие функции мы будем обозначать символами  $u$  и  $v$ . Для этих функций сформулированный выше вопрос состоит в следующем. При каких условиях можно гарантировать существование почти всюду ограниченных неотрицательных функций  $g_i(\lambda)$  таких, что при всех  $t \in R^1$ , всех  $z \in R^2$  и всех  $u, v$  из положительного конуса  $K$  пространства  $L^2[0, 1]$  равенство

$$\Phi_{t,z}(u, v) = 1 \quad (7.5)$$

эквивалентно системе равенств

$$\alpha_i(u) = \alpha_i(v), \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (7.6)$$

где  $\alpha_i(u) = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda, \quad i = 1, 2, \dots, n, ? \quad (7.7)$

Решение этого вопроса дает теорема 4.1. Будем, как и в предыдущей статье, именовать совокупность условий этой теоремы условиями  $A$ . Соответственно через  $\Phi$  будем обозначать предикат на  $K \times K$  такой, что  $\Phi(u, v) = 1$ , если  $\Phi_{t,z}(u, v) = 1$  при каких-либо (а следовательно, в силу условий  $A$ , и при любых)  $t \in R^1, z \in R^2$ .

Кроме того, мы выделим частный случай функций вида

$$x(\lambda, \tau, p, q) = \beta(\tau, p, q) \cdot u(\lambda). \quad (7.8)$$

Здесь  $\beta \in K_t(R^2), u \in K$ . Для этого случая сформулированный выше вопрос состоит в следующем. При каких условиях для любой функции  $u \in K$  существует функция  $\theta_u(\tau, p, q)$ , удовлетворяющая условию (6.60) и такая, что для любой функции  $\beta(\tau, p, q)$  равенство

$$\Phi_{t,z}(\beta u, cu) = 1 \quad (7.9)$$

выполняется тогда и только тогда, когда константа

$$c = f_u^{(t,z)}(\beta),$$

где

$$f_u^{(t,z)}(\beta) =$$

$$= \int_{-\infty}^t \iint Q_u(t - \tau, \xi - p, \eta - q) \beta(\tau, p, q) d\tau dp dq. \quad (7.10)$$

<sup>1</sup> Ч. I-VI см. в журнале “Радиоэлектроника и информатика”, 1998-2000 гг.

Этот вопрос был решен теоремой 6.4. Условия этой теоремы ниже именуется условиями  $C$ .

**Теорема 7.1.** *Для того чтобы для семейства предикатов  $\Phi_{t,z}$  нашлась линейно-независимая система функций  $\{q_i\}_{i=1}^n \subset L^2[0,1]$  и почти всюду неотрицательная на  $[0, \infty) \times R^2$  функция  $Q$ , удовлетворяющая условиям (6.60), и такая, что равенства (7.2) и (7.3) эквивалентны, необходимо и достаточно, чтобы это семейство удовлетворяло условиям  $A, C$  и*

4) для любых  $t \in R^1, z \in R^2$  и  $x, x', y, y' \in K(\Omega_t)$  из равенств

$$\Phi_{t,z}(x, x') = 1, \quad \Phi_{t,z}(y, y') = 1$$

следует, что  $\Phi_{t,z}(x + y, x' + y') = 1$ ;

5) для любых  $t \in R^1, z \in R^2$  и  $x \in K(\Omega_t)$  существует (не единственная) функция  $u \in K$  такая, что

$$\Phi_{t,z}(x, u) = 1; \quad (7.11)$$

б) для любой последовательности  $\{x_k\}_{k=1}^\infty \subset K(\Omega_t)$ , сходящейся к нулю в  $L^2(\Omega_t)$ , существует последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset K$ , сходящаяся к нулю в метрике  $L^2[0,1]$  и такая, что

$$\Phi_{t,z}(x_k, u_k) = 1.$$

Доказательство теоремы мы проведем по той же схеме, что и доказательство теоремы 6.1. Проверим достаточность. Пусть при некоторых  $t \in R^1, z \in R^2$   $x$  – произвольный элемент  $K(\Omega_t)$ . Положим

$$\alpha_i^{(t,z)}(x) = \alpha_i(u), \quad i = 1, 2, \dots, n, \quad (7.12)$$

где  $u$  – какой-либо элемент из  $K$ , для которого справедливо (7.11). Элемент  $u$  не определяется равенством (7.11) однозначно. Поэтому следует проверить, что равенство (7.12) определяет величину  $\alpha_i^{(t,z)}(x)$  вне зависимости от выбора  $u$ . Мы опустим эту проверку.

Покажем теперь, что при всех  $t \in R^1, z \in R^2$  и  $x, y \in K(\Omega_t)$  равенства

$$\Phi_{t,z}(x, y) = 1 \quad (7.13)$$

и  $\alpha_i^{(t,z)}(x) = \alpha_i^{(t,z)}(y), \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (7.14)$

эквивалентны. Подберем для  $x$  и  $y$  какие-либо элементы  $u, v \in K$  такие, что

$$\Phi_{t,z}(x, u) = 1, \quad \Phi_{t,z}(y, v) = 1. \quad (7.15)$$

Если для  $x$  и  $y$  имеет место равенство (7.13), то из (7.15) на основании условий 2 и 3 легко вывести, что  $\Phi_{t,z}(u, v) = 1$ . Но тогда и

$$\alpha_i(u) = \alpha_i(v), \quad i = 1, 2, \dots, n. \quad (7.16)$$

Отсюда и из определения (7.12) вытекают равенства (7.14). Пусть, обратно, для  $x$  и  $y$  справедливо (7.14). Подберем для  $x$  и  $y$  элементы  $u, v \in K$  так, чтобы имело место (7.15). Тогда справедливо (7.16) и, следовательно,  $\Phi_{t,z}(u, v) = 1$ . Вместе с (7.15) это дает (7.13).

Таким образом, равенство (7.2) эквивалентно равенству (7.3). Осталось проверить, что для величин  $\alpha_i^{(t,z)}(x)$  справедлива формула (7.4). Рассмотрим произвольные элементы  $x(\lambda, \tau, p, q)$  и  $y(\lambda, \tau, p, q)$  конуса  $K(\Omega_t)$ . Пусть  $u, v \in K$  удовлетворяют равенствам (7.15). Применив к этим равенствам условие 4, получим  $\Phi_{t,z}(x + y, u + v) = 1$ .

Из этого равенства и (7.15) следует, что

$$\begin{aligned} \alpha_i^{(t,z)}(x) &= \alpha_i(u), & \alpha_i^{(t,z)}(y) &= \alpha_i(v), \\ \alpha_i^{(t,z)}(x + y) &= \alpha_i(u + v), & i &= 1, 2, \dots, n. \end{aligned}$$

Поскольку  $\alpha_i(u + v) = \alpha_i(u) + \alpha_i(v)$ , то отсюда вытекает, что

$$\alpha_i^{(t,z)}(x + y) = \alpha_i^{(t,z)}(x) + \alpha_i^{(t,z)}(y), \quad i = 1, 2, \dots, n,$$

т.е. функционалы  $\alpha_i^{(t,z)}$  аддитивны. Проверим их непрерывность в нуле. Рассмотрим произвольную последовательность функций, сходящуюся к нулю.

Подберем для нее последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset K$  согласно условию 6. Тогда

$$\Phi_{t,z}(x_k, u_k) = 1, \quad \lim_{k \rightarrow \infty} u_k = 0.$$

Из последнего равенства и непрерывности функционалов  $\alpha_i$  следует, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_i(u_k) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

Но тогда из (7.12) следует, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_i^{(t,z)}(x_k) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

Таким образом, функционалы  $\alpha_i^{(t,z)}$  определены на воспроизводящем конусе  $K(\Omega_t)$  пространства  $L^2(\Omega_t)$ , аддитивны и непрерывны в нуле. Значит, они однозначно продолжаются до линейных функционалов на всем пространстве. По теореме об общем виде линейного функционала

$$\alpha_i^{(t,z)}(x) = \int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint e^\tau e^{-(p^2+q^2)} S_i^{(t,z)}(\lambda, \tau, p, q) d\lambda d\tau dp dq, \quad (7.17)$$

где  $S_i^{(t,z)} \in L^2(\Omega_t)$ .

Пусть функция  $x(\lambda, \tau, p, q)$  имеет вид (7.8). Из (7.9) имеем

$$\Phi_{t,z}(\beta u, f_u^{(t,z)}(\beta)u) = 1. \quad (7.18)$$

Поскольку условия (7.2) и (7.3) эквивалентны, из (7.18) можно заключить, что

$$\alpha_i^{(t,z)}(\beta u) = \alpha_i^{(t,z)}(f_u^{(t,z)}(\beta)u), \quad i = 1, 2, \dots, n. \quad (7.19)$$

Вынося константу  $f_u^{(t,z)}(\beta)$  из аргумента линейных функционалов  $\alpha_i^{(t,z)}$ , находим

$$\alpha_i^{(t,z)}(\beta u) = f_u^{(t,z)}(\beta) \alpha_i^{(t,z)}(u), \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

Так же, как и при доказательстве теоремы 6.1, можно показать, что на самом деле функция  $f_u^{(t,z)}(\beta)$  не зависит от  $u$ , так что

$$\alpha_i^{(t,z)}(\beta u) = f^{(t,z)}(\beta) \alpha_i^{(t,z)}(u), \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (7.20)$$

и равенство (7.10) можно переписать в виде

$$f^{(t,z)}(\beta) = \int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q) \beta(\tau, p, q) d\tau dp dq. \quad (7.21)$$

Комбинируя равенство (7.20) с равенствами (7.7), (7.17) и (7.21), получаем

$$\int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint e^\tau e^{-(p^2+q^2)} S_i^{(t,z)}(\lambda, \tau, p, q) \beta(\tau, p, q) u(\lambda) d\lambda d\tau dp dq = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \times \int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q) \beta(\tau, p, q) d\tau dp dq. \quad (7.22)$$

т.е.

$$\int_0^1 \left( \int_{-\infty}^t \iint (e^\tau e^{-(p^2+q^2)} S_i^{(t,z)}(\lambda, \tau, p, q) - g_i(\lambda) Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q)) \beta(\tau, p, q) d\tau dp dq \right) u(\lambda) d\lambda = 0.$$

Мы использовали здесь теорему Фубини. Поскольку в последнем равенстве  $u(\lambda)$  — произвольный элемент положительного конуса  $K$  пространства  $L^2[0, 1]$  и конус  $K$  является воспроизводящим, то из равенства вытекает, что

$$\int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint (e^\tau e^{-(p^2+q^2)} S_i^{(t,z)}(\lambda, \tau, p, q) - e^{-\tau} e^{p^2+q^2} g_i(\lambda) Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q)) \beta(\tau, p, q) d\tau dp dq = 0.$$

Далее,  $\beta(\tau, p, q)$  — произвольный элемент воспроизводящего конуса  $K_i(R^2)$  пространства  $L_i^2(R^2)$  и поэтому из последнего равенства следует, что

$$S_i^{(t,z)}(\lambda, \tau, p, q) = -e^{-\tau} e^{p^2+q^2} g_i(\lambda) Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q).$$

Подставляя это равенство в (7.17), приходим к (7.4). Достаточность доказана.

Проверим необходимость. Пусть линейно-независимая система функций  $\{g_i\}_{i=1}^n \subset L^2[0, 1]$  и почти всюду неотрицательная на  $[0, \infty) \times R^2$  функция  $Q$ , удовлетворяющая условиям (6.60), таковы, что для них равенства (7.2) и (7.3) эквивалентны. Для функций  $u \in K$  равенство (7.4) дает

$$S_i^{(t,z)}(u) = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \int_0^1 \int_{-\infty}^t \iint Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q) d\tau dp dq.$$

Отсюда и из (6.60) следует, что

$$S_i^{(t,z)}(u) = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda.$$

Видим, что величина  $S_i^{(t,z)}$  на самом деле не зависит от  $u$ . Поэтому из эквивалентности равенств (7.2) и (7.3) вытекает эквивалентность равенств (7.5) и (7.6), где величины  $\alpha_i(u)$  определяются формулой (7.7). Таким образом, условия  $A$  выполняются.

Перейдем к условиям  $C$ . Рассмотрим функции  $x(\lambda, \tau, p, q)$  вида (7.8). Для них формула (6.93) принимает вид

Определим функционалы  $\alpha_i$  на  $L^2[0, 1]$  формулой (7.7) и функционалы  $f^{(t,z)}$  на  $L^2(\Omega_t)$  формулой (7.20). Равенство (7.21) может быть переписано в виде (7.19). Но по условию теоремы равенство (7.19) эквивалентно равенству (7.18). Обратное, пусть для некоторого  $u \in K$ , некоторого  $\beta \in K(\Omega_t)$  и числа  $c$  имеет место равенство (7.9). Поскольку равенства (7.2) и (7.3) эквивалентны, это значит, что

$$\alpha_i^{(t,z)}(\beta u) = c \cdot \alpha_i^{(t,z)}(u), \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

Комбинируя это равенство с формулой (7.4), найдем, что  $c = f^{(t,z)}(\beta)$ . Итак, выполнимость условий  $C$  проверена.

Перейдем к условиям 4-6. Справедливость 4 вытекает из аддитивности функционала (7.4). Проверим 5. Пусть  $x \in K(\Omega_t)$ . Положим

$$u(\lambda) = \int_{-\infty}^t \iint Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q)x(\lambda, \tau, p, q)d\tau dp dq.$$

Очевидно, функция  $u(\lambda)$  почти всюду неотрицательна. Далее, используя неравенство Коши-Буняковского, имеем

$$\begin{aligned} u(\lambda) &\leq \sqrt{\int_{-\infty}^t \iint e^{-\tau} e^{p^2+q^2} Q(t-\tau, \xi-p, \eta-q)d\tau dp dq} \times \\ &\times \sqrt{\int_{-\infty}^t \iint e^{-\tau} e^{p^2+q^2} x^2(t-\tau, \xi-p, \eta-q)d\tau dp dq} \leq \\ &\leq c_1 \sqrt{\int_{-\infty}^t \iint e^{\tau} e^{-(p^2+q^2)} x^2(t-\tau, \xi-p, \eta-q)d\tau dp dq}. \end{aligned} \quad (7.23)$$

Здесь  $c_1$  — некая положительная константа, существование которой вытекает из неравенства (6.60). Из последнего неравенства получаем

$$\int_0^1 u^2(\lambda) d\lambda \leq c_1^2 \int_0^1 \iint \iint e^{\tau} e^{-(p^2+q^2)} x^2(\lambda, \tau, p, q) d\lambda d\tau dp dq.$$

Поэтому из (7.1) следует, что  $u \in L^2[0, 1]$  и

$$\|u\| \leq c_1 \|x\|, \quad (7.24)$$

где  $\|u\| - L^2[0, 1]$  — норма элемента  $u$ ;  $\|x\| - L^2(\Omega_t)$  — норма элемента  $x$ . Легко видеть, что  $\alpha_i^{(t,z)}(x) = \alpha_i^{(t,z)}(u)$ . Следовательно,  $\Phi_{t,z}(x, u) = 1$  и условие 5 выполняется.

Пусть  $\{x_k\}_{k=1}^\infty$  — сходящаяся к нулю последовательность элементов из  $K(\Omega_t)$ . Определим для нее последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset K$  по формуле (6.13). Тогда  $\Phi_{t,z}(x_k, u_k) = 1$ , а из неравенства (7.24) видно, что последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^\infty$  сходится к нулю. Значит, условие 6 выполняется.

Теорема 7.1 доказана.

С прикладной точки зрения этот результат является попыткой описать в рамках единой модели явления иррадиации и инерции зрения, учитывая при этом цветовое восприятие. Предположим, что наблюдателю предъявляется зрительная картина с различными спектральными плотностями лучистой яркости в различных точках пространства, меняющимися произвольным образом во времени. Обозначим через  $x(\lambda, \tau, p, q)$  спектральную плотность на длине волны  $\lambda$  в точке  $(p, q)$  в момент времени  $\tau$ . Пусть  $t$  — произвольный момент времени,  $z = (\xi, \eta)$  — произвольная точка зрительной картины. Будем

говорить, что две зрительные картины со спектральными плотностями  $x(\lambda, \tau, p, q)$  и  $y(\lambda, \tau, p, q)$  соответственно  $(t, z)$ -метамерны, если их воздействие в точке  $z$  в момент времени  $t$  представляется наблюдателю одинаковым. Записывать этот факт будем в виде  $\Phi_{t,z}(x, y) = 1$ . В частном случае, когда спектральная плотность сравниваемых излучений не меняется в пространстве и во времени, отношение  $(t, z)$  — метамерности переходит в классическую метамерность. Математической записью этого факта являются условия  $A$ . Рассмотрим теперь зрительные картины со спектральным составом вида (7.8), где  $u(\lambda)$  — спектральная плотность постоянного во времени и пространстве излучения, а  $\beta(\tau, p, q)$  — интенсивность излучения, меняющаяся во времени и пространстве. Этот частный случай изучался в разделе 6.3 и там объяснен физический смысл условий  $C$ .

Предположение 4 об аддитивности  $(t, z)$ -метамерности для различных частных случаев изменения сигнала (только во времени, только в пространстве или постоянные во времени и пространстве сигналы с различными спектральными плотностями излучений) обсуждалось в предыдущих разделах. Нам не известны какие-либо эксперименты, направленные на проверку выполнимости этого предположения в рассматриваемой здесь общей ситуации.

Предположение 5 является обобщением предположения о существовании эффективной яркости. Его смысл состоит в том, что для любого момента времени  $t$ , любой точки пространства  $z$  и любой зрительной картины  $x(\lambda, \tau, p, q)$  существует единственная постоянная во времени и пространстве зрительная картина  $u(\lambda)$ , которая  $(t, z)$ -метамерна исходной. Наконец, смысл условия 6 примерно такой же, как и в случае аналогичного условия теорем 5.1 и 6.1. Его выполнимость на практике априори представляется обеспеченной.

## 7.2. Сверточные семейства

Пусть  $t$  — произвольное действительное число,  $L_t^2$  — пространство измеримых на  $(-\infty, t]$  действительных функций  $x(\tau)$ , для которых существует и конечен интеграл

$$\int_{-\infty}^t e^{\tau} x^2(\tau) d\tau, \quad (7.25)$$

$K_t$  — положительный конус в этом пространстве. Рассмотрим семейство предикатов  $\Phi_t(x, y)$  ( $t$  — параметр), каждый из которых при соответствующем  $t$  определен на  $K_t \times K_t$  и удовлетворяет условиям рефлексивности, симметричности и тран-

зитивности. Исследуем возможность представления семейства  $\Phi_t$  в виде

$$\Phi_t(x, y) = D(x(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau, \int_{-\infty}^t B(t-\tau)y(\tau)d\tau), \quad (7.26)$$

где  $D$  – предикат равенства;  $B(\xi)$  – некоторая весовая функция на полуоси  $[0, \infty)$ .

Уточним постановку вопроса. В строгой формулировке элементами пространства  $L_t^2$  являются не квадратично-суммируемые функции, а их классы эквивалентности по отождествлению функций, совпадающих почти всюду. Поэтому для элемента  $x \in L_t^2$  не существует понятия значения  $x(t)$  в точке  $t$ . Например, функции  $x(\tau) \equiv 1$  ( $\tau \leq t$ ) и

$$\tilde{x}(\tau) = \begin{cases} 1, & \tau \neq t, \\ 0, & \tau = t, \end{cases}$$

где  $x(t)$  – любое действительное число, совпадают как элементы  $L_t^2$ . Условимся, чтобы придерживаться аккуратности в формулировках, считать, что в (7.26)  $x, y \in K_t \times R^1$ . При этом число  $x(t)$  может принимать любое значение независимо от поведения функции  $x(\tau)$  при  $\tau < t$ .

Будем, как и в разделе б.1, обозначать при любом  $x \in L_t^2$  и любом положительном  $\xi$  через  $\tilde{x}_\xi(\tau)$  функцию, определенную на  $(-\infty, t + \xi]$  равенством

$$\tilde{x}_\xi(\tau) = x(\tau - \xi).$$

**Теорема 7.2.** Для того чтобы для семейства предикатов  $\Phi_t(x, y)$  нашлась функция  $B(\xi)$ , удовлетворяющая условиям

$$\int_0^\infty e^\xi B^2(\xi) d\xi < \infty, \quad \int_0^\infty B(\xi) d\xi < \infty, \quad (7.27)$$

и такая, что имеет место равенство (7.26), необходимо и достаточно, чтобы это семейство удовлетворяло следующим условиям:

4) для любого  $t \in (-\infty, \infty)$  и любого  $x \in K_t \times R^1$  существует единственное число  $[fx](t)$  такое, что

$$\Phi_t(x, [\tilde{fx}](t)) = 1 \quad (7.28)$$

(здесь  $[\tilde{fx}](t) = (0, [fx](t) \in K_t \times R^1)$ );

5) величина  $[fx](t) - x(t)$  не зависит от выбора числа  $x(t)$ ;

6) для любых  $t \in (-\infty, \infty)$  и  $x, x', y, y' \in K_t \times R^1$  из равенств  $\Phi_t(x, x') = 1$  и  $\Phi_t(y, y') = 1$  следует, что

$$\Phi_t(x + y, x' + y') = 1.; \quad (7.29)$$

7) величина  $[fx](t) - x(t)$  непрерывно зависит от функции  $x(\tau)$   $\tau < t$  в метрике  $L_t^2$ ;

8) для любого  $t \in (-\infty, \infty)$ , любых  $x, y \in K_t$  и любого положительного  $\xi$  из равенства

$$\Phi_t(x, y) = 1 \quad (7.30)$$

вытекает равенство  $\Phi_{t+\xi}(\tilde{x}_\xi, \tilde{y}_\xi) = 1$ .

Доказательство. Проверим справедливость теоремы в сторону необходимости. Условие 4, очевидно, выполняется. При этом

$$[fx](t) = x(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau. \quad (7.31)$$

Из равенства (7.30) видно, что величина

$$[fx](t) - x(t) = - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau \quad (7.32)$$

и, следовательно, не зависит от выбора числа  $x(t)$ . Таким образом, выполняется условие 5. Посылка условия 6 означает, что

$$x(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau = x'(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x'(\tau)d\tau$$

$$\text{и } y(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)y(\tau)d\tau = y'(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)y'(\tau)d\tau.$$

Из этих равенств следует, что

$$\begin{aligned} (x(t) + y(t)) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)(x(\tau) + y(\tau))d\tau &= \\ = (x(t) + y'(t)) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)(x'(\tau) + y'(\tau))d\tau, \end{aligned}$$

т.е. (7.29). Для проверки условия 7 положим

$$A(\xi) = B(\xi)e^\xi, \quad \xi \geq 0. \quad (7.33)$$

Тогда из (7.31) следует, что

$$[fx](t) - x(t) = -e^{-t} \int_{-\infty}^t e^\tau A(t-\tau)x(\tau)d\tau.$$

С другой стороны,

$$\int_{-\infty}^t e^\tau A^2(t-\tau)d\tau = e^t \int_0^\infty e^\xi B^2(\xi)d\xi.$$

Поэтому из (7.27) следует, что  $A(t-\tau) \in L_t^2$ . Таким образом, как это видно из (7.33), величина  $[fx](t) - x(t)$  является линейным функционалом от

$x(\tau)$  ( $\tau < t$ ) на  $L_t^2$ . Значит, выполняется условие 7. Проверим условие 8. Оно означает, что

$$x(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau = y(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)y(\tau)d\tau. \quad (7.34)$$

Нужно показать, что отсюда вытекает равенство

$$\tilde{x}_\xi(t+\xi) - \int_{-\infty}^{t+\xi} B(t-\tau)\tilde{x}_\xi(\tau)d\tau = \tilde{y}_\xi(t+\xi) - \int_{-\infty}^{t+\xi} B(t-\tau)\tilde{y}_\xi(\tau)d\tau.$$

Учитывая определение функции  $\tilde{x}_\xi$ , последнее равенство можно переписать в виде

$$x(t) - \int_{-\infty}^{t+\xi} B(t-\tau)x(\tau-\xi)d\tau = y(t) - \int_{-\infty}^{t+\xi} B(t-\tau)y(\tau-\xi)d\tau.$$

Легко видеть, что это равенство, действительно, вытекает из (7.34). Необходимость доказана.

Докажем достаточность. Рассмотрим при фиксированном  $t$  функцию  $[fx](t)$ . Согласно условию 4, для любых  $x, y \in K_t \times R^1$  будет

$$\Phi_t(x, [\tilde{f}x](t)) = 1, \quad \Phi_t(y, [\tilde{f}y](t)) = 1.$$

Отсюда и из условия 6 следует, что

$$\Phi_t(x+y, [\tilde{f}x](t) + [\tilde{f}y](t)) = 1. \quad (7.35)$$

Согласно условию 5

$$\Phi_t(x+y, [\tilde{f}(x+y)](t)) = 1,$$

причем функция  $[\tilde{f}(x+y)](t)$  определяется последним равенством однозначно. Значит,

$$[\tilde{f}(x+y)](t) = [\tilde{f}x](t) + [\tilde{f}y](t).$$

Таким образом,  $[fx](t)$  является аддитивным функционалом. Значит, и  $[fx](t) - x(t)$  — аддитивный функционал. Согласно условиям 5 и 7 этот функционал при фиксированном  $t$  зависит только от функции  $x(\tau)$  ( $\tau < t$ ) и указанная зависимость является непрерывной в метрике  $L_t^2$ . Тогда

$[fx](t) - x(t)$  — линейный функционал на  $K_t$ . Он, следовательно, допускает единственное продолжение до линейного функционала на всем пространстве  $L_t^2$ . Поэтому существует такая функция  $A_t(\tau) \in L_t^2$ , что

$$[fx](t) - x(t) = \int_{-\infty}^t e^\tau A_t(\tau)x(\tau)d\tau. \quad (7.36)$$

Рассуждая так же, как и при доказательстве теоремы 5.1, можно показать, используя условие 8, что из (7.36) вытекает формула

$$[fx](t) = x(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\tau)d\tau, \quad (7.37)$$

где функция  $B(\xi)$  удовлетворяет условиям (7.37).

Проверим справедливость равенства (7.26). Нужно показать, что при любом  $t$  для любых  $x, y \in K_t \times R^1$  равенство

$$\Phi_t(x, y) = 1 \quad (7.38)$$

выполняется тогда и только тогда, когда

$$[fx](t) = [fy](t). \quad (7.39)$$

Пусть имеет место (7.38). Вместе с (6.4) это дает

$$\Phi_t(y, [\tilde{f}x](t)) = 1. \quad (7.40)$$

Согласно условию 4, отсюда следует равенство

$$[fx](t) = [fy](t), \quad (7.41)$$

а значит и (7.39). Обратно, пусть имеет место равенство (7.39). В таком случае выполняется и (7.41). Комбинируя (7.41) и (7.28), получаем

$$\Phi_t(x, [\tilde{f}y](t)) = 1. \quad (7.42)$$

Согласно условию 4

$$\Phi_t(y, [\tilde{f}y](t)) = 1. \quad (7.43)$$

Требуемое равенство (7.38) вытекает из (7.42) и (7.43).

Теорема 7.2 доказана.

Обсудим теперь физический смысл полученного результата. В качестве примера приложения рассмотрим вопрос об адаптации зрительной системы человека к уровню освещения. Предположим, что наблюдателю предъявляется излучение постоянного относительного спектрального состава с интенсивностью, меняющейся во времени. Обозначим через  $x(\tau)$  яркость излучения в момент времени  $\tau$ . Рассмотрим случай ступенчатого изменения яркости. Пусть

$$x(\tau) = \begin{cases} a, & \tau \leq T, \\ b, & \tau > T. \end{cases}$$

Тогда в соответствии с (7.37)

$$[fx](t) = \begin{cases} a - a \int_{-\infty}^t B(t-\tau)d\tau, & t \leq T, \\ b - a \int_{-\infty}^T B(t-\tau)d\tau - b \int_T^t B(t-\tau)d\tau, & t > T, \end{cases}$$

$$\text{т.е. } [fx](t) = \begin{cases} ae, & t \leq T, \\ ac - (b-a)(1 - \int_0^{t-T} B(u)du), & t > T, \\ 0 & \end{cases}$$

где  $e = 1 - \int_0^{\infty} B(u) du$ .

В случае  $a < b$  графики функций  $x(\tau)$  и  $[fx](t)$  изображены на рис. 1, а и б соответственно.

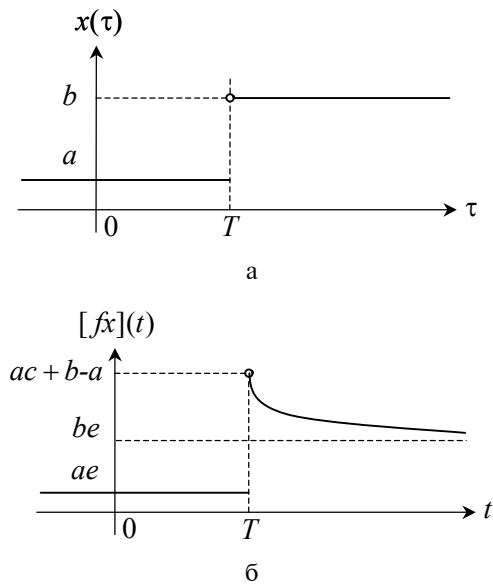


Рис. 1

Для случая  $a > b$  графики функций  $x(\tau)$  и  $[fx](t)$  изображены на рис. 2, а и б.

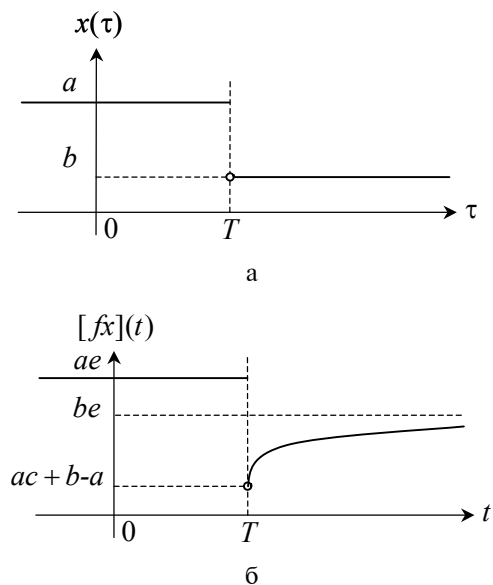


Рис. 2

Как видно из рис. 1, при скачкообразном увеличении яркости происходит резкое повышение уровня субъективного ощущения яркости, затем зрительная система постепенно адаптируется к новому уровню яркости и через некоторое время величина ощущения практически становится равной величине ощущения  $bc$  постоянной яркости  $b$ .

При скачкообразном снижении уровня яркости ощущение ее в первый момент резко ослабевает, а затем в результате адаптации чувствительность

усиливается. В результате величина ощущения яркости стремится к величине ощущения постоянной яркости  $b$ .

Разумеется, приведенные выше выводы из модели справедливы лишь в том случае, если модель обоснована. Для обоснования модели следует экспериментально проверить выполнимость условий 1-8 теоремы 7.2.

Обсудим вопрос о возможности такой проверки на примере для случая субъективного восприятия яркости. Предположение 4 означает, что для любого закона изменения яркости  $x(\tau)$ ,  $-\infty < \tau \leq t$  существует единственное значение яркости  $[fx](t)$  такое, что закон  $x(\tau)$  и закон

$$\begin{cases} 0, \tau < t, \\ [fx](t), \tau = t \end{cases}$$

вызывают одинаковое ощущение яркости в момент  $t$ . Если это предположение выполняется, то в эксперименте доступны для наблюдения функция  $x(\tau)$  ( $\tau < t$ ) и числа  $x(t)$  и  $[fx](t)$ .

Таким образом, все условия теоремы 7.2 сформулированы в терминах, допускающих экспериментальную проверку.

### 7.3. Семейства интегральных сумм

Будем, как и ранее, обозначать при произвольном числе  $t$  через  $\bar{L}_t^2$  пространство измеримых на  $[0, 1] \times (-\infty, t]$  действительных функций  $x(\lambda, \tau)$ , для которых конечен интеграл

$$\int_{-\infty}^t \int_0^1 e^\tau x^2(\lambda, \tau) d\lambda d\tau. \quad (7.44)$$

Рассмотрим семейство предикатов  $\Phi_t(x, y)$ , каждый из которых при соответствующем  $t$  определен на  $\bar{K}_t \times \bar{K}_t$ , где  $\bar{K}_t$  – положительный конус в пространстве  $\bar{L}_t^2$  и удовлетворяет условиям I-3. Нас интересует возможность представления семейства предикатов формулой

$$\Phi_t(x, y) = D((\alpha_1^{(t)}(x), \dots, \alpha_n^{(t)}(x)), (\alpha_1^{(t)}(y), \dots, \alpha_n^{(t)}(y))), \quad (7.45)$$

где  $D$  – предикат равенства на  $R^n$ ,

$$\begin{aligned} \alpha_1^{(t)}(x) &= \int_0^1 g_i(\lambda) x(\lambda, t) d\lambda - \\ &- \int_{-\infty}^t \int_0^1 g_i(\lambda) B(t - \tau) x(\lambda, \tau) d\lambda d\tau, \end{aligned} \quad (7.46)$$

$g_i$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ) и  $B$  – некоторые функции на  $[0, 1]$  и  $[0, \infty)$  соответственно.

Как и в предыдущем разделе, постановка вопроса нуждается в уточнении, поскольку для элемента  $x \in \bar{L}_t^2$  ограничение на прямую  $\tau = t$  не определено.

Поэтому будем считать, что в (7.46)  $x \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$ , т.е. под  $x$  понимается упорядоченная пара: функция  $x(\lambda, \tau) \in \bar{K}_t$  и функция от переменной  $\lambda$  при фиксированном  $t$   $x(\lambda, t) \in L^2[0, 1]$ .

Рассмотрим, как и в разделе 6.1, два частных случая. Первый из них заключается в том, что функция  $x(\lambda, \tau)$  в действительности не зависит от  $\tau$ . Такие функции в настоящем параграфе обозначаются символами  $u$  и  $v$ , В рассматриваемом частном случае равенство (7.45) принимает вид

$$\Phi_t(u, v) = D((\alpha_1(u), \dots, \alpha_n(u)), (\alpha_1(v), \dots, \alpha_n(v))), \quad (7.47)$$

$$\text{где} \quad \alpha_i(u) = e \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda. \quad (7.48)$$

$$\text{Здесь} \quad e = 1 - \int_0^\infty B(\xi) d\xi. \quad (7.49)$$

Условия представимости предиката в таком виде установлены в теореме 4.1. Совокупность условий этой теоремы будем именовать условиями  $A$ .

Второй частный случай функций из  $\bar{K}_t$  — это функции, представимые в виде

$$x(\lambda, \tau) = \beta(\tau) \cdot u(\lambda), \quad (7.50)$$

где  $\beta(\tau) \in K_t$ ,  $u(\lambda) \in K$  — положительный конус пространства  $L^2[0, 1]$ . Для таких функций формулы (7.45), (7.46) означают, что для любой функции  $u \in K$  существует функция  $B_n(\xi)$ , удовлетворяющая условиям (7.27) и такая, что при любой функции  $\beta(\tau)$  равенство

$$\Phi_t(\beta \cdot u, c \cdot u) = 1 \quad (7.51)$$

выполняется тогда и только тогда, когда число  $C = f_u^{(t)}(\beta)$ , где

$$f_u^{(t)}(\beta) = \frac{1}{e} (\beta(t) - \int_{-\infty}^t B_n(t - \tau) \beta(\tau) d\tau). \quad (7.52)$$

Условия справедливости формул (7.51), (7.52) установлены в теореме 7.2. Будем именовать их условиями  $B'$ .

**Теорема 7.3.** Для того чтобы для семейства предикатов  $\Phi_t(x, y)$  нашлась система линейно-независимых функций  $\{g_i\}_{i=1}^n \subset L^2[0, 1]$  и функция  $B(\xi)$ ,

удовлетворяющая условиям (7.27), такие, что имеют место равенства (7.45), (7.46), необходимо и достаточно, чтобы это семейство удовлетворяло условиям  $A, B'$  и

4) для любого  $t \in (-\infty, \infty)$  и любого  $x \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  существует (не единственная) функция  $u \in K$  такая, что

$$\Phi_t(x, u) = 1. ; \quad (7.53)$$

5) для любых  $t \in (-\infty, \infty)$  и любых  $x, x', y, y' \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  из равенств  $\Phi_t(x, x') = 1$  и  $\Phi_t(y, y') = 1$  следует, что  $\Phi_t(x + y, x' + y') = 1$ ;

6) для любой последовательности  $\{x_k\}_{k=1}^\infty \subset \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$ , сходящейся к нулю в метрике  $L_t^2 \times L^2[0, 1]$ , существует последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^\infty \subset K$ , сходящаяся к нулю в метрике  $L^2[0, 1]$  и такая, что  $\Phi_t(x_k, u_k) = 1, k = 1, 2, \dots$

Доказательство. Проверим необходимость. Пусть для семейства предикатов  $\Phi_t(x, y)$  при некоторых функциях  $g_i (i = 1, 2, \dots, n)$  и  $B$  имеют место формулы (7.45), (7.46). Для функций  $u \in K$  равенство (7.46) принимает вид

$$\alpha_i^{(t)}(u) = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda - \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \times \times \int_{-\infty}^t B(t - \tau) d\tau = e \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda. \quad (7.54)$$

Правая часть этого равенства не зависит от  $t$ . Значит, и левая часть не зависит от  $t$ . Тогда, как видно из (7.45), предикат  $\Phi_t$  не зависит от  $t$ . Следовательно, на  $K \times K$  определен предикат  $\Phi$  такой, что при всех  $u, v \in K$

$$\Phi(u, v) = D((\alpha_1(u), \dots, \alpha_n(u)), (\alpha_1(v), \dots, \alpha_n(v))),$$

где величины  $\alpha_i(u)$  определены равенством (7.48). Это и означает выполнимость условий  $A$ .

Рассмотрим теперь случай функций вида (7.50). Для таких функций равенство (7.46) принимает вид

$$\alpha_i^{(t)}(\beta u) = \beta(t) \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda - \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \times \times \int_{-\infty}^t B(t - \tau) \beta(\tau) d\tau = \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \times \times (\beta(t) - \int_{-\infty}^t B(t - \tau) \beta(\tau) d\tau). \quad (7.55)$$

В частности, при  $\beta(\tau) = c$  ( $\tau \leq t$ ) имеем

$$\alpha_i^{(t)}(cu) = ce \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda.$$

Таким образом, равенство

$$\alpha_i^{(t)}(\beta u) = \alpha_i^{(t)}(cu) \quad (i=1, 2, \dots, n) \quad (7.56)$$

выполняется тогда и только тогда, когда  $c = f_u^{(t)}(\beta)$ , где величина  $f_u^{(t)}(\beta)$  определена равенством (7.52). Поэтому из формулы (7.45) следует, что при фиксированном  $u \in K$  для любой функции  $\beta(\tau)$  существует единственное число  $c$  такое, что  $\Phi_t(\beta u, cu) = 1$ , причем  $c$  определено равенством (7.52). Это означает выполнимость условий  $B'$ .

Проверим выполнимость условий 4-6. Рассмотрим при фиксированном  $t$  произвольный элемент  $x$  пространства  $\bar{K}_t \times L^2[0, 1]$ . Пусть величина  $\alpha_i^{(t)}(x)$  определена равенством (7.46). Положим

$$u(\lambda) = \frac{1}{e} (u(\lambda, t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau). \quad (7.57)$$

Тогда в соответствии с (7.54)

$$\alpha_i^{(t)}(u) = \int_0^1 g_i(\lambda) (x(\lambda, t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau).$$

Сравнивая это равенство с (7.46), получаем

$$\alpha_i^{(t)}(x) = \alpha_i^{(t)}(u) \quad (i=1, 2, \dots, n). \quad (7.58)$$

Поэтому из (7.45) следует, что  $\Phi_t(x, u) = 1$ . Нужно лишь проверить, что функция  $u(\lambda)$ , определенная равенством (7.57), является интегрируемой с квадратом. Для этого достаточно проверить, что каждая из функций от переменной  $\lambda$

$$x(\lambda, t) \quad \text{и} \quad \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau$$

удовлетворяет этому условию. По условию, при фиксированном  $t$  функция  $x(\lambda, t) \in L^2[0, 1]$ . Далее имеем

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau = \\ & = \int_{-\infty}^t (e^{\sqrt{t-\tau}} B(t-\tau)) (e^{\sqrt{t-\tau}} x(\lambda, \tau)) d\tau. \end{aligned}$$

Таким образом,

$$\begin{aligned} & \left| \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau \right| \leq \\ & \leq \sqrt{\int_{-\infty}^t (e^{\sqrt{t-\tau}} B^2(t-\tau)) d\tau} \cdot \sqrt{e^t \int_{-\infty}^t e^{\tau} x(\lambda, \tau) d\tau}. \end{aligned}$$

Отсюда и из неравенства (7.27) следует, что  
РИ, 2001, № 1

$$\left| \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau \right| \leq ce^{-\frac{t}{2}} \sqrt{\int_{-\infty}^t e^{\tau} x(\lambda, \tau) d\tau}. \quad (7.59)$$

Поэтому

$$\int_0^1 \left( \int_{-\infty}^t B(t-\tau)x(\lambda, \tau) d\tau \right)^2 d\lambda \leq c^2 e^{-t} \int_{-\infty}^t e^{\tau} x^2(\lambda, \tau) d\lambda d\tau.$$

Поскольку интеграл (7.44) конечен, то из последнего равенства вытекает требуемый результат. Итак, условие 4 выполняется. Выполнимость условия 5 очевидна. Проверим условие 6.

Пусть  $\{x_k\}_{k=1}^{\infty} \subset \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  — произвольная сходящаяся к нулю последовательность. Определим для каждого  $x_k$  элемент  $u_k$  по формуле (7.57). Тогда из (7.59) следует, что

$$\|u_k\| \leq \frac{1}{e} \|x_k(\cdot, t)\| + ce^{-\frac{t}{2}} \|x_k\|. \quad (7.60)$$

Здесь  $\|u_k\|$  —  $L^2[0, 1]$  — норма элемента  $u_k$ ;  $\|x_k(\cdot, t)\|$  —  $L^2[0, 1]$  — норма функции  $\lambda \rightarrow x_k(\lambda, t)$  ( $\lambda \in [0, 1]$ );  $\|x_k\|$  —  $\bar{L}_t^2$  — норма функции  $x_k$ . Из (7.60) видно, что последовательность  $\{u_k\}_{k=1}^{\infty}$  сходится к нулю. Из (7.58) имеем

$$\alpha_i^{(t)}(x_k) = \alpha_i^{(t)}(u_k), \quad i=1, 2, \dots, n, \quad k=1, 2, \dots$$

Следовательно,  $\Phi_t(x_k, u_k) = 1, \quad k=1, 2, \dots$

Необходимость доказана.

Докажем достаточность. Для любого  $x \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  положим

$$\alpha_i^{(t)}(x) = \alpha_i^{(t)}(u), \quad i=1, 2, \dots, n, \quad (7.61)$$

где  $u$  — произвольный элемент из  $K$ , связанный с  $x$  условием (7.53),  $\alpha_i$  — линейный функционал, заданный формулой (7.48). Условие 4 не гарантирует единственности элемента  $u$ , удовлетворяющего равенству (7.53). Поэтому следует проверить, что правые части равенств (7.61) не зависят от выбора элемента  $u$ . Рассмотрим какой-либо другой элемент  $v \in K$  такой, что  $\Phi_t(x, v) = 1$ . Из равенств  $\Phi_t(x, u) = 1$  и  $\Phi_t(x, v) = 1$  следует, что  $\Phi_t(u, v) = 1$ . Поэтому на основании (7.47) можно заключить, что  $\alpha_i(v) = \alpha_i(u), \quad i=1, 2, \dots, n$ .

Проверим теперь справедливость формулы (7.45).

Пусть для некоторых  $x, y \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  имеет место равенство

$$\Phi_t(x, y) = 1. \quad (7.62)$$

Подберем элементы  $u, v \in K$ , согласованные с элементами  $x$  и  $y$  соответственно условием 4, т.е.

$$\Phi_t(x, u) = 1, \quad \Phi_t(y, v) = 1. \quad (7.63)$$

Из равенств (7.62) и (7.63) заключаем, что  $\Phi_t(u, v) = 1$ . В этих условиях формула (7.47) дает  $\alpha_i(u) = \alpha_i(v)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ . Поэтому в соответствии с определением (7.60)

$$\alpha_i^{(t)}(x) = \alpha_i^{(t)}(y), \quad i = 1, 2, \dots, n. \quad (7.64)$$

Обратно, пусть для некоторых  $x, y \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  имеет место равенство (7.64). Подберем элементы  $u, v \in K$  так, чтобы

$$\Phi_t(x, u) = 1, \quad \Phi_t(u, v) = 1. \quad (7.65)$$

Тогда

$$\begin{aligned} \alpha_i^{(t)}(x) &= \alpha_i^{(t)}(u), \\ \alpha_i^{(t)}(y) &= \alpha_i^{(t)}(v), \quad (i = 1, 2, \dots, n). \end{aligned} \quad (7.66)$$

Из (7.66) заключаем, что  $\alpha_i(u) = \alpha_i(v)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ .

Поэтому из (7.47) следует, что  $\Phi_t(u, v) = 1$ . Вместе с (7.65) это дает (7.62). Справедливость формулы (7.45) доказана. Осталось доказать, что для функционалов  $\alpha_i^{(t)}(x)$  имеет место формула (7.46).

Функционалы  $\alpha_i^{(t)}$  аддитивны. Действительно, пусть  $x, y$  — произвольные элементы из  $\bar{K}_t \times L^2[0, 1]$ . Нужно показать, что

$$\alpha_i^{(t)}(x + y) = \alpha_i^{(t)}(x) + \alpha_i^{(t)}(y), \quad (i = 1, 2, \dots, n). \quad (7.67)$$

Подберем элементы  $u, v \in K$  так, чтобы выполнялись равенства (7.65) и, следовательно, (7.66). Из (7.65) и условия 5 заключаем, что

$$\Phi_t(x + y, u + v) = 1.$$

Но тогда по определению величины  $\alpha_i^{(t)}$

$$\alpha_i^{(t)}(x + y) = \alpha_i^{(t)}(u + v). \quad (7.68)$$

Функционалы  $\alpha_i$  аддитивны:

$$\alpha_i(u + v) = \alpha_i(u) + \alpha_i(v). \quad (7.69)$$

Комбинируя равенства (7.68), (7.69) и (7.66), получаем (7.67).

Рассмотрим произвольную последовательность элементов  $x_k \in \bar{K}_t \times L^2[0, 1]$ , сходящуюся к нулю в норме  $\bar{L}_t \times L^2[0, 1]$ . Пусть  $\{x_k\}_{k=1}^\infty \subset K$  — последовательность, согласующаяся с  $\{x_k\}_{k=1}^\infty$  в смысле условия 6:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} u_k = 0, \quad \Phi_t(x_k, u_k) = 1. \quad (7.70)$$

Поскольку  $\alpha_i$  — линейные функционалы, то

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_i(u_k) = 0. \quad (7.71)$$

Но из второго равенства (7.70) следует, что

$$\alpha_i^{(t)}(x_k) = \alpha_i^{(t)}(u_k), \quad (i = 1, 2, \dots, n, k = 1, 2, \dots). \quad (7.72)$$

Из (7.71) и (7.72) получаем, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \alpha_i^{(t)}(x_k) = 0, \quad (i = 1, 2, \dots, n).$$

Значит, функционалы  $\alpha_i^{(t)}$  на  $\bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  аддитивны и непрерывны в нуле. Так как  $\bar{K}_t$  — воспроизводящий конус в  $\bar{L}_t^2$ , то  $\bar{K}_t \times L^2[0, 1]$  — воспроизводящий конус пространства  $\bar{L}_t^2 \times L^2[0, 1]$ . Следовательно, функционалы  $\alpha_i^{(t)}$  однозначно продолжаются до линейных функционалов на этом пространстве. Общий вид линейного функционала на пространстве  $L^2[0, 1]$

$$u \rightarrow \int_0^1 g(\lambda)u(\lambda)d\lambda, \quad g \in L^2[0, 1],$$

а на пространстве  $\bar{L}_t^2$

$$u \rightarrow \int_{0-\infty}^t \int e^{\tau A^{(t)}}(\lambda, \tau)x(\lambda, \tau)d\lambda d\tau, \quad A^{(t)} \in \bar{L}_t^2.$$

Поэтому функционалы  $\alpha_i^{(t)}$  запишутся в виде

$$\begin{aligned} \alpha_i^{(t)}(x) &= \int_0^1 g_i(\lambda)x(\lambda, \tau)d\lambda + \\ &+ \int_{0-\infty}^t \int e^{\tau A^{(t)}}(\lambda, \tau)x(\lambda, \tau)d\lambda d\tau. \end{aligned} \quad (7.73)$$

Пусть функция  $x$  имеет вид (7.50). Из (7.51) имеем

$$\Phi_t(\beta u, f_u^{(t)}(\beta)u) = 1.$$

Комбинируя это равенство с (7.45), получаем

$$\alpha_i^{(t)}(\beta u) = f_u^{(t)}(\beta)\alpha_i^{(t)}(u). \quad (7.74)$$

Так же, как и при доказательстве теоремы 6.1, можно показать, что функция  $f_u^{(t)}(\beta)$ , в действительности, не зависит от  $u$ . Поэтому

$$\alpha_i^{(t)}(\beta u) = f^{(t)}(\beta)\alpha_i^{(t)}(u), \quad (7.75)$$

а равенство (7.52) принимает вид

$$f^{(t)}(\beta) = \frac{1}{e}(\beta(t) - \int_{-\infty}^t B(t - \tau)\beta(\tau)d\tau). \quad (7.76)$$

Подставляя в (7.74) значения  $\alpha_i^{(t)}(\beta u)$ ,  $f^{(t)}(\beta)$  и  $\alpha_i^{(t)}(u)$  в виде (6.162), (6.165) и (6.137) соответственно, получаем после упрощения

$$\beta(t) \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda + \int_0^t \int_{-\infty}^t e^{\tau} A_i^{(t)}(\lambda, \tau) \beta(\tau) u(\lambda) d\lambda d\tau =$$

$$= (\beta(t) - \int_{-\infty}^t B(t-\tau) \beta(\tau) d\tau) \cdot \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda.$$

или, после упрощения,

$$\int_0^t \int_{-\infty}^t e^{\tau} A_i^{(t)}(\lambda, \tau) \beta(\tau) u(\lambda) d\lambda d\tau =$$

$$= - \int_0^1 g_i(\lambda) u(\lambda) d\lambda \cdot \int_{-\infty}^t B(t-\tau) \beta(\tau) d\tau.$$

Теорема Фубини позволяет переписать это равенство в виде

$$\int_0^1 u(\lambda) \left( \int_{-\infty}^t \beta(\tau) (e^{\tau} A_i^{(t)}(\lambda, \tau) + g_i(\lambda) B(t-\tau)) d\tau \right) d\lambda = 0.$$

Рассуждая так же, как и при доказательстве теоремы 5.1, из последнего равенства можно заключить, что

$$e^{\tau} A_i^{(t)}(\lambda, \tau) + g_i(\lambda) B(t-\tau) = 0.$$

Поэтому равенство (7.73) можно переписать в виде (7.46). Теорема 7.3 доказана.

Поступила в редколлегию 12.05.99

**Рецензент:** д-р техн. наук, проф. Левыкин В.М.

**Бондаренко Михаил Федорович**, д-р техн. наук, профессор, академик АН ВШ, ректор ХТУРЭ. Научные интересы: информатика. Адрес: Украина, 61166, Харьков, пр. Ленина, 14, тел. 43-30-53.

**Шабанов-Кушнарченко Сергей Юрьевич**, д-р техн. наук, ведущий научный сотрудник кафедры ПО ЭВМ ХТУРЭ. Научные интересы: идентификация механизмов интеллекта человека. Адрес: Украина, 61166, Харьков, пр. Ленина, 14, тел. 40-94-46.

УДК 536

## К ВОПРОСУ ФОРМИРОВАНИЯ ИЕРАРХИЙ В СИНЕРГЕТИЧЕСКИХ\* СИСТЕМАХ

Я возношу молитву, твердо зная,  
Что не предаст природа никогда  
Ее так любящего сердца.

Уордсворт [39]

**СКЛЯРОВ А.Я.**

Рассматривается проблема формирования отношений в синергетических системах, которые принято называть иерархическими, построенными на основе принципа подчинения. Дается анализ основных понятий теории развития и самосовершенствования. Предлагаются базовые принципы создания эволюционной теории иерархических систем.

### 1. Введение

Одной из важных тенденций в развитии современной науки является то обстоятельство, что объектом ее исследований становятся все более и более сложные системы. Это связано с тем, что, с одной стороны, развитие человеческого общества по технократическому пути требует значительного совершенствования средств обеспечения жизнедеятельности, создание которых неразрывно связано с дальнейшим их усложнением; с другой стороны – логика развития науки для более полного познания

объективных законов организации природы\*\* требует принимать во внимание те эффекты, которыми раньше пренебрегали, что также связано с весьма существенным усложнением формальных представлений о реальных объектах и явлениях.

Изучение механизма и причин усложнения объектов “живой” и “неживой” природы требует не только совершенствования существующих методов исследования, но и создания новых, более мощных, в основе которых лежат фундаментальные законы, вытекающие из общих законов сохранения и принципа минимального действия, справедливых для всех форм существования материи и являющихся инвариантами в тех предметных областях, к которым относится конкретный объект исследования [1, 2].

Попытка осознания этой ситуации, с одной стороны, и широкие исследования в области оснований теории синергетических систем [2, 3, 6–13, 21] – с другой привели к тому, что к середине семидесятых годов проблема уточнения общего понятия сложности стала “носиться в воздухе”. Ныне нет по существу ни одной области знаний, не использующей понятия сложности, структуры, динамики, иерархии, которые выражают строение, внутреннюю форму организации и динамическое поведение системы в границах допустимых степеней свободы.

Сознавая, однако, невозможность сколь-нибудь полного охвата относящейся к понятию сложности проблематики, мы решили ограничиться лишь некоторыми, наиболее важными аспектами, разъясняющими это понятие и обладающими многими достоинствами как принципиальными, так и методического плана.

\*Синергетика – от греческого “synergeia” – совместное, кооперативное действие; как научный термин введен английским физиологом Шеррингтоном [6].

\*\*Понятие “природа” здесь следует понимать в обобщенном смысле. Оно может включать физические, химические, биологические, психофизиологические, социальные и другие законы и закономерности, определяющие состав, структуру и динамику конкретной исследуемой системы [3].